

# Betriebssysteme 1

## Foliensatz H, Kap. 8 Speicherverwaltung

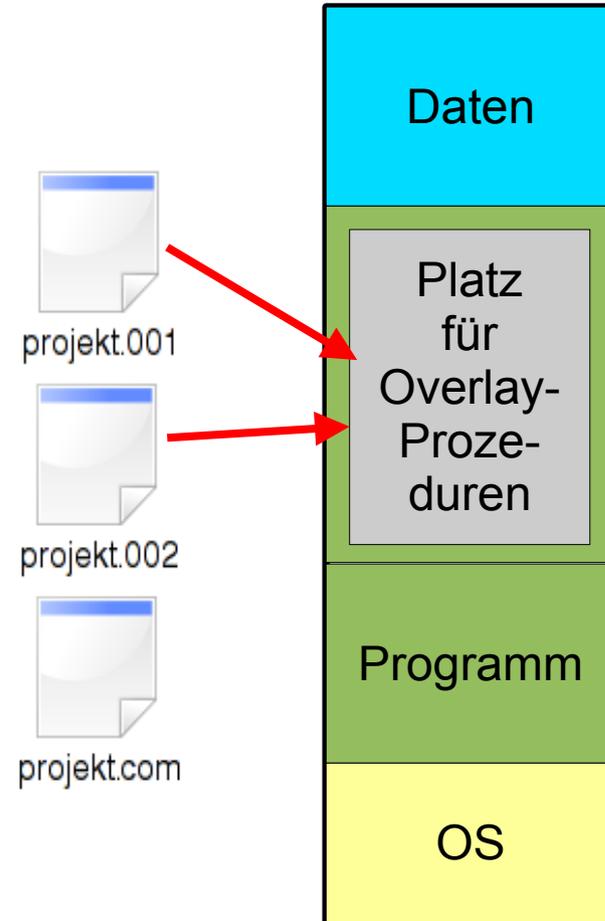
Prof. Dr. Hans-Georg Eßer

Sommersemester 2022

v3.1 – 15.06.2022

## Turbo Pascal, um 1985-90:

```
program grossesprojekt;  
  
overlay procedure kundendaten;  
...  
  
overlay procedure lagerbestand;  
...  
  
(* Hauptprogramm *)  
begin  
  while input <> "exit" do begin  
    case input of  
      "kunden": kundendaten;  
      "lager":  lagerbestand;  
    end;  
  end;  
end.  
end.
```



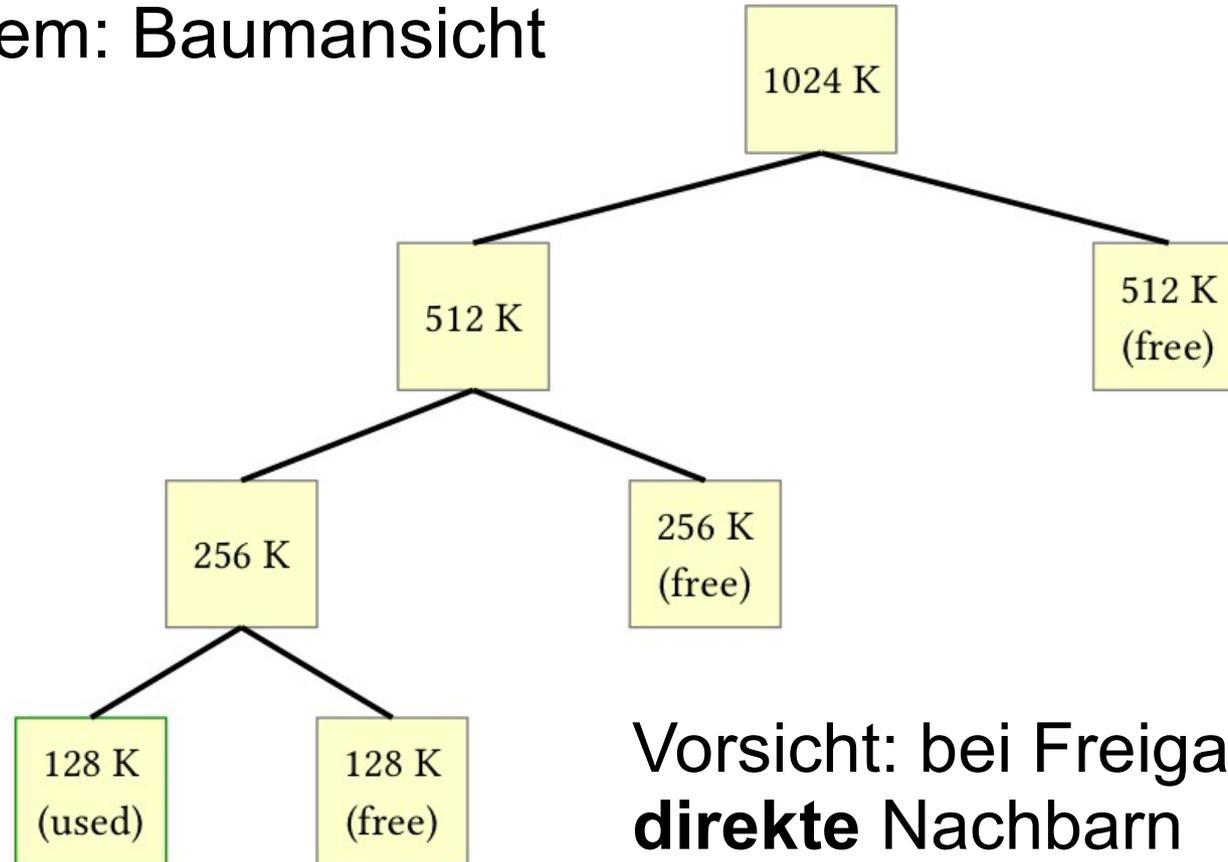
# Buddy-System (1)

- Buddy-System (dynamische Zuteilung)
  - Speichergröße ist  $2^n$  (für ein  $n$ )
  - Bei Anforderung schrittweise freien Speicherbereich halbieren, bis gerade noch passender Bereich verfügbar ist
  - Bei Rückgabe von Speicher diesen ggf. mit freiem Nachbarn verschmelzen (→ Rekursion?)
  - Beispiel: 1 MByte, alles frei, Anforderung 90 KByte

1024 KB			
512 KB		512 KB	
256 KB	256 KB	512 KB	
128 KB	128 KB	256 KB	512 KB

# Buddy-System (2)

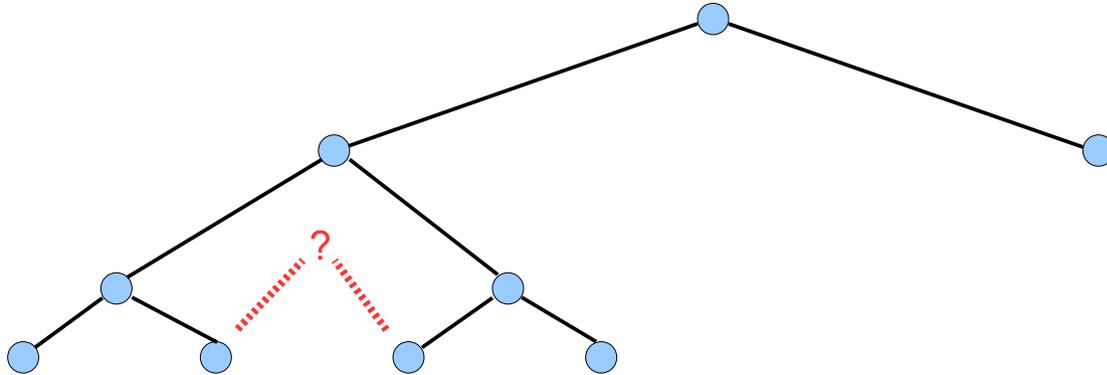
- Buddy-System: Baumansicht



Vorsicht: bei Freigabe nur **direkte** Nachbarn verschmelzen!

# Buddy-System (3)

- Buddy-System: unmögliche Verschmelzung

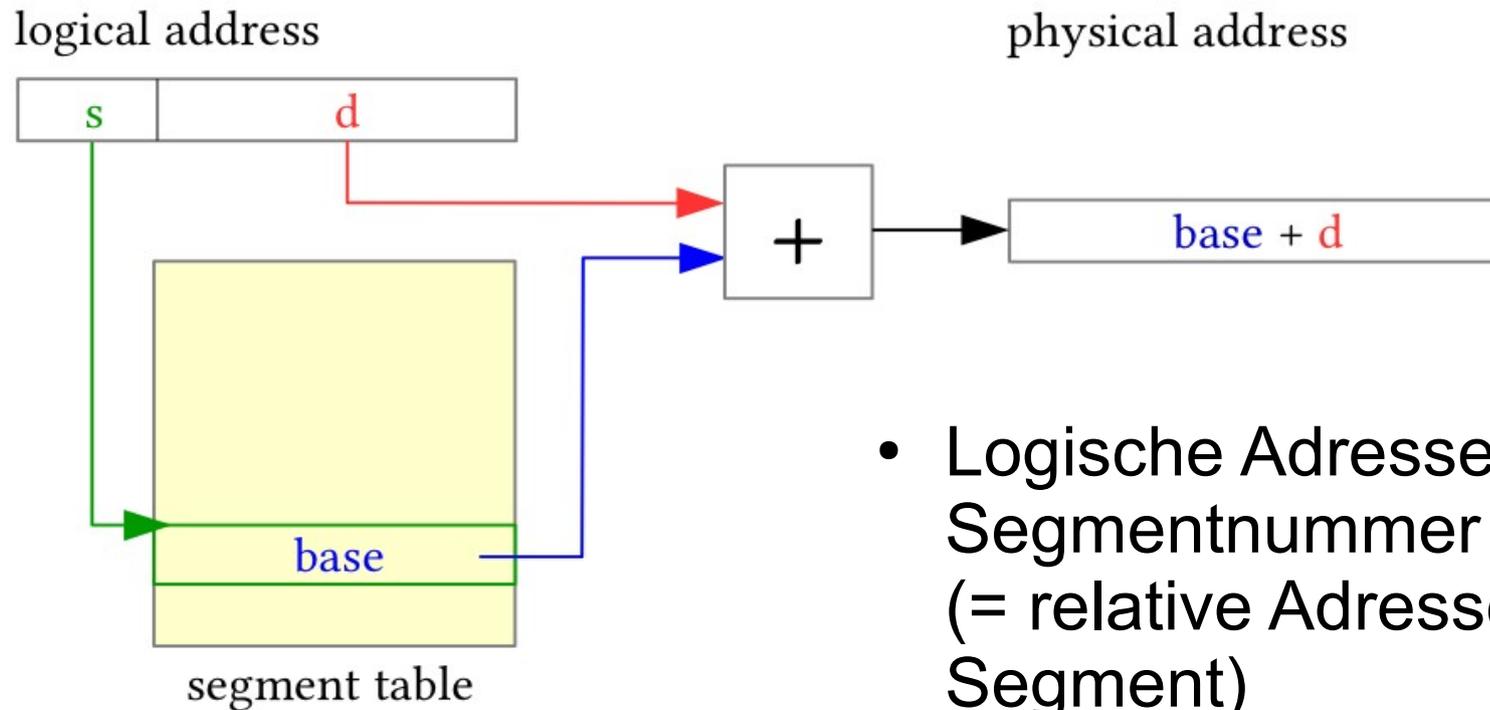


128 KB	128 KB	128 KB	128 KB	512 KB
128 KB	<del>256 KB</del>	128 KB	128 KB	512 KB

!

# Segmentierung (1)

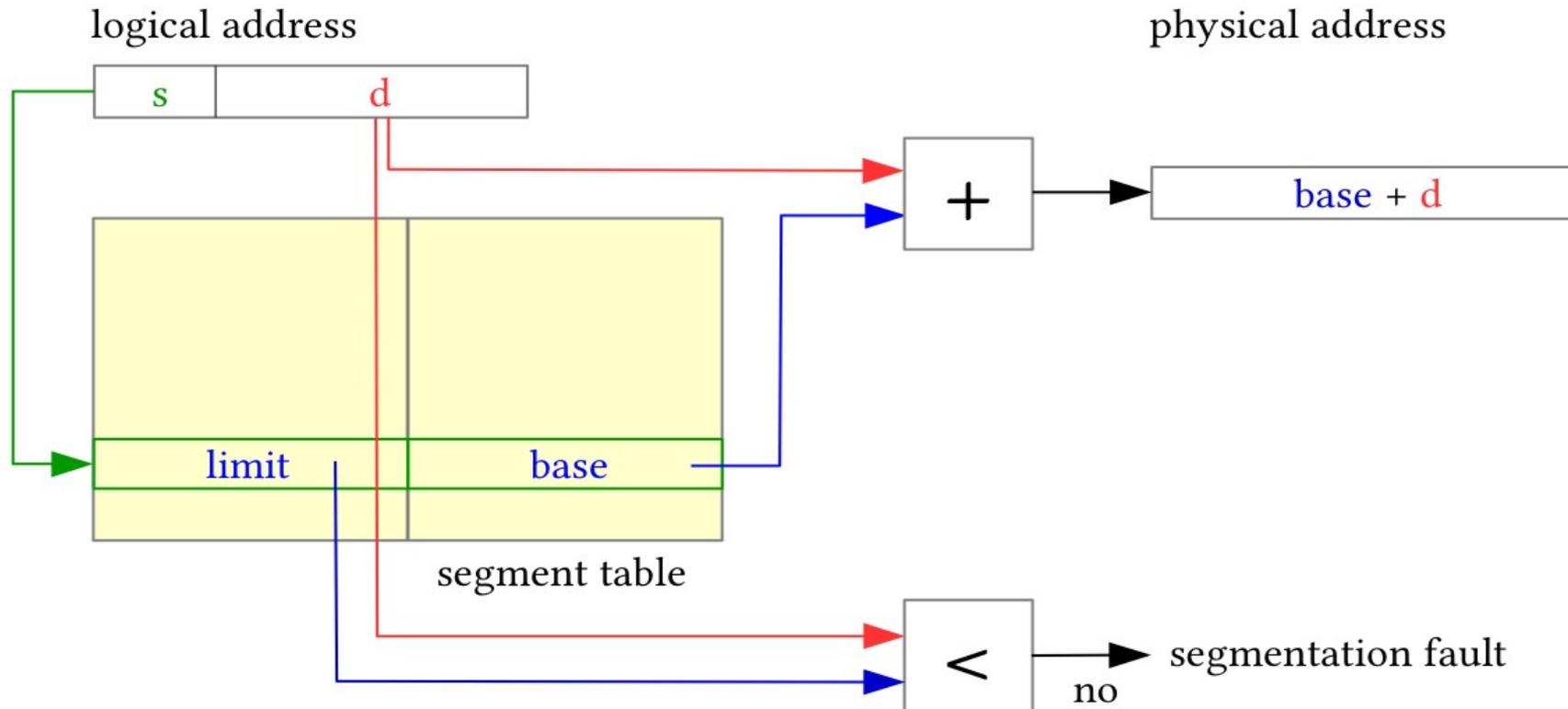
- Über eine Segment-Tabelle wird Speicher in Segmente (zusammenhängende Bereiche) aufgeteilt



- Logische Adresse besteht aus Segmentnummer und Offset (= relative Adresse innerhalb Segment)

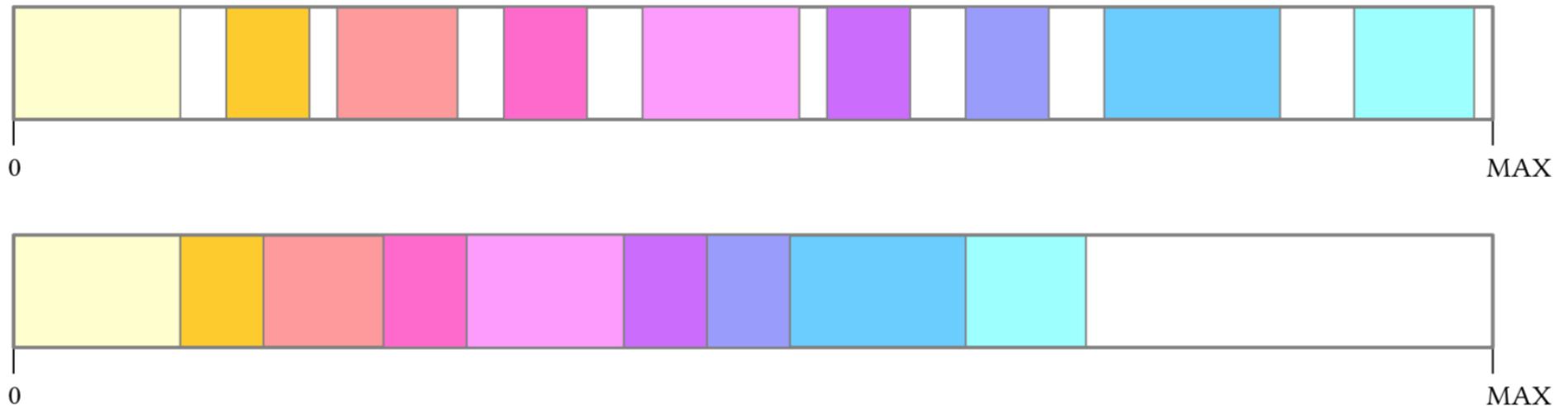
## Segmentierung (2)

- Angabe einer Segmentgröße → Prüfung bei Zugriff



## Segmentierung (3)

- Problem bei dynamischem Erzeugen und Löschen von Segmenten: Lücken
- Regelmäßig aufräumen („Kompaktierung“)



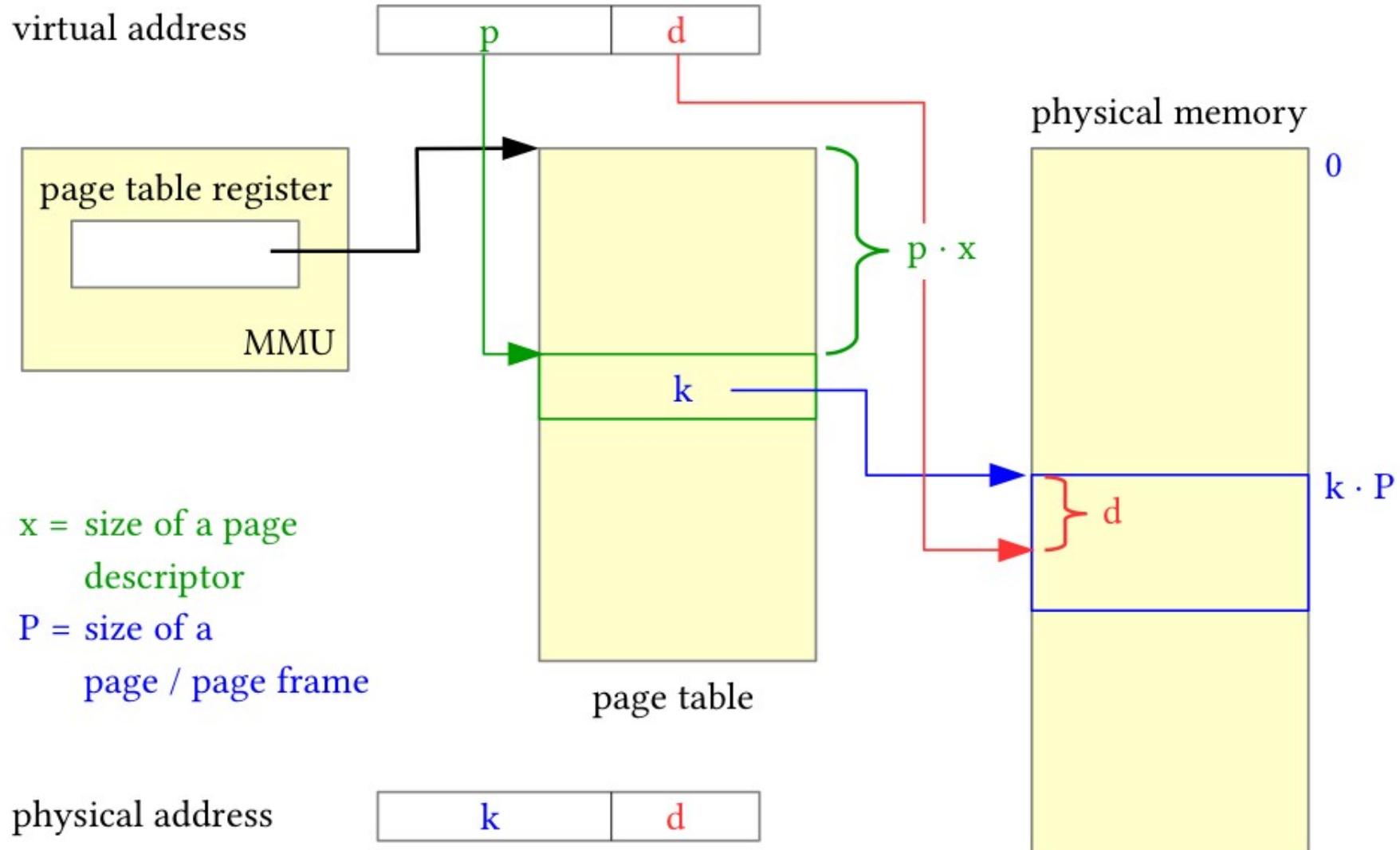
# Adressübersetzung beim Paging (1)

- Die Programmadresse wird in zwei Teile aufgeteilt:
  - eine Seitennummer
  - eine relative Adresse (offset) in der Seite

Beispiel: 32-bit-Adresse bei einer Seitengröße von 4096 ( $=2^{12}$ ) Byte:

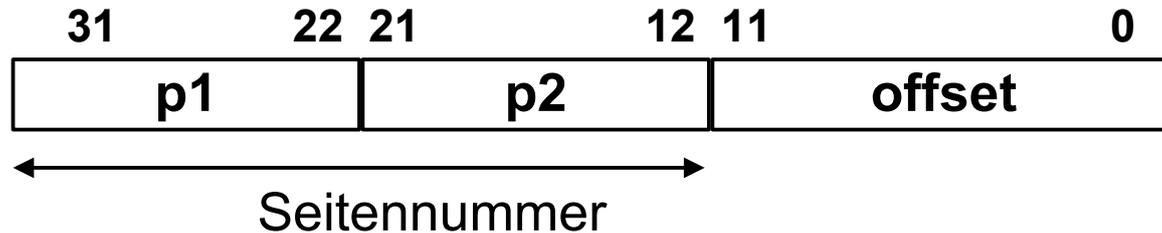


# Adressübersetzung beim Paging (2)



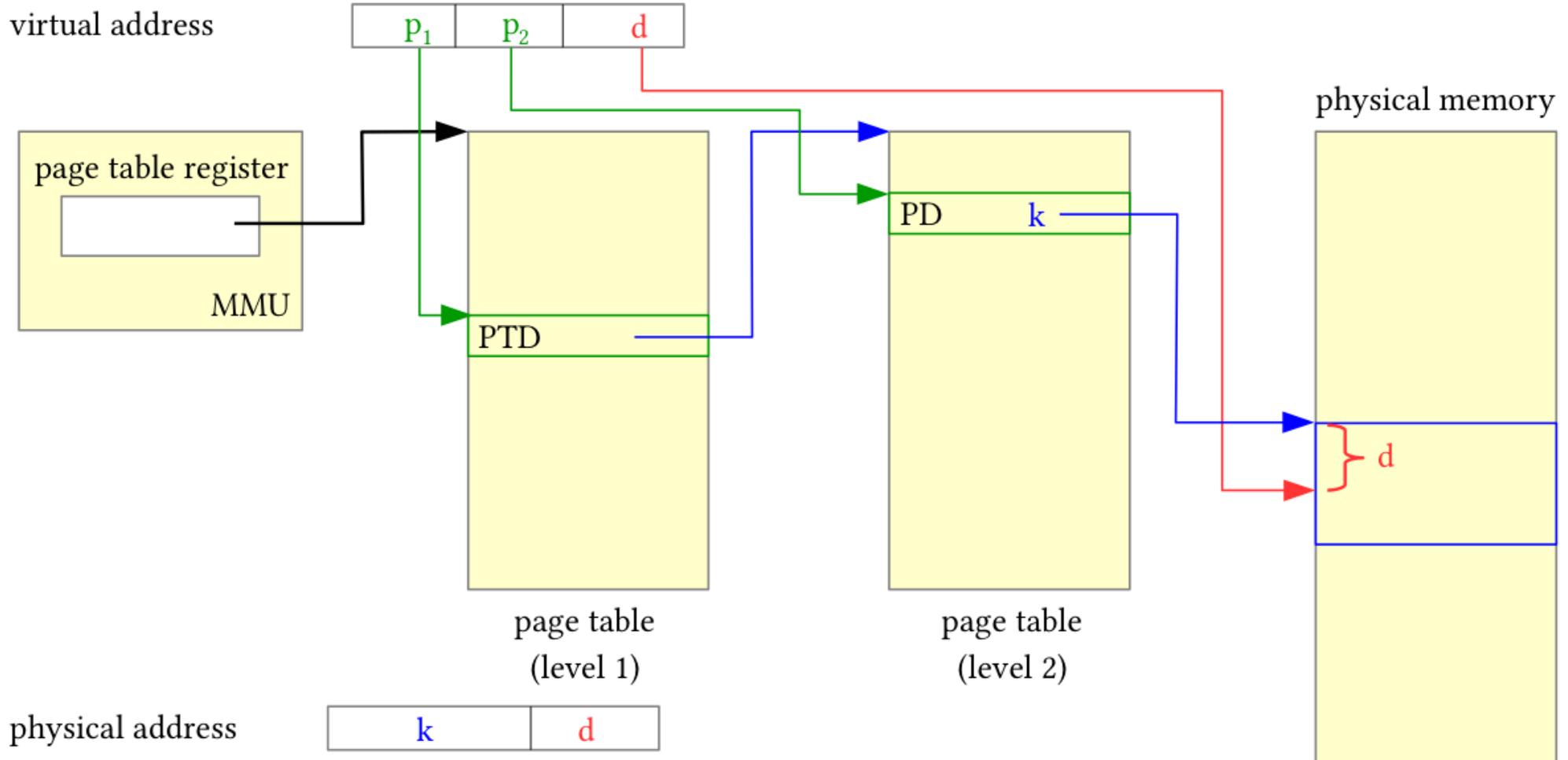
# Mehrstufiges Paging (1)

- Mehrstufiges Paging:
  - Seitennummer noch einmal unterteilen, z. B.:

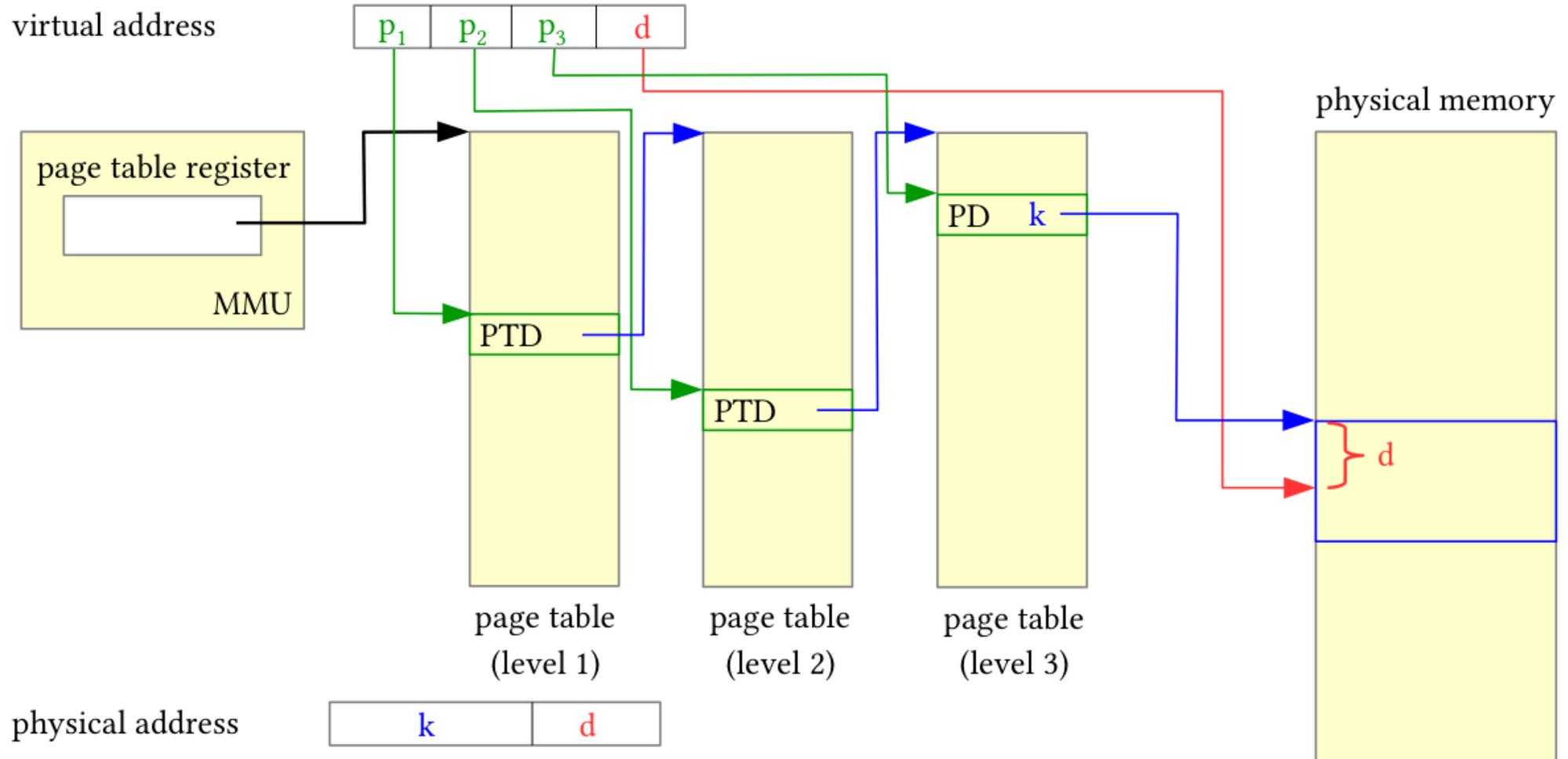


- $p_1$ : Index in **äußere Seitentabelle**, deren Einträge jeweils auf eine **innere Seitentabelle** zeigen
- $p_2$ : Index in eine der inneren Seitentabellen, deren Einträge auf Seitenrahmen im Speicher zeigen
- Die inneren Seitentabellen müssen nicht alle speicherresident sein

# Mehrstufiges Paging (2)



# Mehrstufiges Paging (3)



# Mehrstufiges Paging (4)

$$2^{10} = 1\text{K} = 1024, 2^{20} = 1\text{M}, 2^{30} = 1\text{G}$$

- Größe der Seitentabellen:

Beispiel:

<b>p<sub>1</sub></b>	<b>p<sub>2</sub></b>	<b>offset</b>
10	10	12

- Die äußere Seitentabelle hat 1024 Einträge, die auf (potentiell) 1024 innere Seitentabellen zeigen, die wiederum je 1024 Einträge enthalten.
- Bei einer Länge von 4 Byte pro Seitentabelleneintrag ist also jede Seitentabelle genau eine 4-KByte-Seite groß.
- Es werden nur so viele innere Seitentabellen verwendet, wie nötig.

# Paging: Beispiel (1)

Paging mit folgenden Parametern:

- 32-Bit-Adressbus
- 32 KB Seitengröße
- 64 MB RAM
- 1-stufiges Paging

Zu berechnen:

- maximale Anzahl der adressierbaren virtuellen Seiten
- Größe der erforderlichen Seitentabelle (in KB)

a) 32 KB (Seitengröße) =  $2^5 \times 2^{10}$  Byte =  $2^{15}$  Byte  
d.h.: Offset ist 15 Bit lang



Also gibt es  $2^{17}$  virtuelle Seiten

b) Zur Seitentabelle:

In 64 MB RAM passen  $64 \text{ M} / 32 \text{ K} = 2 \text{ K} = 2048$  ( $2^{11}$ ) Seitenrahmen

Ein Eintrag in der Seitentabelle benötigt darum 11 Bit, in der Praxis 2 Byte.

→ Platzbedarf:

$$\begin{aligned} & \#(\text{virt. Seiten}) \times \text{Größe}(\text{Eintrag}) \\ &= 2^{17} \times 2 \text{ Byte} = 2^{18} \text{ Byte} = \underline{256 \text{ KB}} \end{aligned}$$

# Paging: Beispiel (2)

Paging mit folgenden Parametern:

- 32-Bit-Adressbus
- 16 KB Seitengröße
- 2 GB RAM
- 3-stufiges Paging

Zu berechnen:

- # adressierbare virtuelle Seiten
- Größe der Seitentabelle(n)
- Anzahl der Tabellen

- 16 KB (Seitengröße) =  $2^4 \times 2^{10}$  Byte  
=  $2^{14}$  Byte,  
d.h.: Offset ist 14 Bit lang



Seitennummer

Offset

Also gibt es  $2^{18}$  virtuelle Seiten

$$2\text{G}/16\text{K} = 2^1 \cdot 2^{30} / (2^4 \cdot 2^{10}) = 2^{17}$$

b) Zu den Seitentabellen:

In 2 GB RAM passen  $2\text{ G} / 16\text{ K}$   
=  $128\text{ K} = 2^{17}$  Seitenrahmen

Ein Eintrag in der Seitentabelle benötigt  
darum 17 Bit, in der Praxis 4 Byte.

→ Platzbedarf **einer** Tabelle:

$$\begin{aligned} & \#(\text{Einträge}) \times \text{Größe}(\text{Eintrag}) \\ & = 2^6 \times 4\text{ Byte} = 2^8\text{ Byte} = 256\text{ Byte} \end{aligned}$$

Es gibt 1 äußere,  $2^6$  mittlere und  $2^{12}$   
innere Seitentabellen

# Paging: Beispiel (3) – SKA 37

Paging mit folgenden Parametern:

- 32-Bit-Adressbus
- 1 KB Seitengröße
- Eintrag in Seitentabelle: 4 Byte
- 2-stufiges Paging

Zu berechnen:

- # adressierbare virtuelle Seiten
- Größe der Seitentabelle(n)
- Anzahl der Tabellen

a) 1 KB (Seitengröße) =  $2^{10}$  Byte,  
d.h.: Offset ist 10 Bit lang



Also gibt es  $2^{22}$  virtuelle Seiten

b) Zu den Seitentabellen:

Platzbedarf **einer** Tabelle:

$$\begin{aligned} & \#(\text{Einträge}) \times \text{Größe}(\text{Eintrag}) \\ &= 2^{11} \times 4 \text{ Byte} = 2^{13} \text{ Byte} = 8 \text{ KByte} \end{aligned}$$

Es gibt

- 1 äußere und
- $2^{11}$  innere Seitentabellen

## SKA 38 – Wahr oder falsch? (1/2)

- a) Beim Paging werden Seitenrahmen (*frames*) auf Seiten (*pages*) abgebildet.
- b) Paging mit mehrstufigen Seitentabellen reduziert den Speicherverbrauch (im Vergleich zu einstufigem Paging).
- c) Paging lagert bei Speicherknappheit den Speicher eines oder mehrerer Prozesse vollständig auf Festplatte aus. Dieses Aus- und Wiedereinlagern wird auch *Swapping* genannt.
- d) Paging gehört zu den Verfahren der *zusammenhängenden Speicherverwaltung*.
- e) Die feste Partitionierung verursacht hohe *externe Fragmentierung*.
- f) Beim Paging kann ein Prozess auch mehr virtuellen Speicher nutzen als der Rechner an physischem RAM enthält.

## SKA 38 – Wahr oder falsch? (2/2)

- g) Wenn ein Prozess einen *Page Fault* verursacht, weil er auf eine Adresse zugreift, deren Seite ausgelagert ist, wird der Prozess blockiert – es entsteht eine vergleichbare Wartezeit (I/O) wie beim Lesen eines Datenblocks aus einer Datei.
- h) ~~Aufgabe zu malloc / realloc (nicht behandelt)~~
- i) Segmentierung gehört zu den Verfahren der *zusammenhängenden Speicherverwaltung*.
- j) Bei Segmentierung auf einem 32-Bit-Intel-Prozessor mit maximaler Speicherausrüstung (4 GByte) kann ein 64 MByte großes Segment gebildet werden, das *gleichzeitig* aus den untersten 32 MByte RAM (0x0000 0000 – 0x01FF FFFF) und den obersten 32 MByte RAM (0xFE00 0000 – 0xFFFF FFFF) besteht.